

มาเข้าใจทฤษฎีและการออกแบบ วงจรขยายกำลังคลาสเอกันเถอะ (ตอน 2)

อาจารย์ไชยวัฒน์ ทองชัย

สาขาวิชาเทคโนโลยีไฟฟ้าอุตสาหกรรม มหาวิทยาลัยราชภัฏเทพสตรี

บทนำ

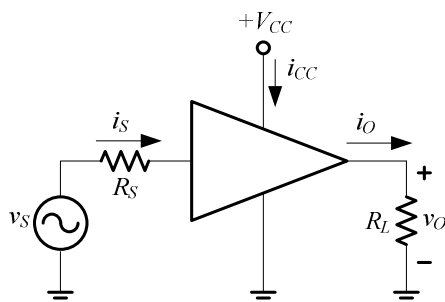
เป็นอย่างไรกันบ้างสำหรับตัวอย่างการคำนวณในฉบับที่แล้ว ง่ายหรือยากเกินไปครับ รู้ไหมครับว่าตัวอย่างที่วางนี้ เป็นเนื้อหาในวิชาอิเล็กทรอนิกส์เรื่องการป้อนกลับแบบลบของนักศึกษาวิศวกรรมศาสตร์เขียนจะบอกให้สำหรับคนที่ยังงงอยู่ ผู้เขียนคิดว่าค่อยๆอ่านและทำความเข้าใจไปที่ละน้อย...ทีละน้อย ทั้งในส่วนของทฤษฎีและการออกแบบ ก็คงพอที่จะทำให้ผู้อ่านสามารถไล่ตามใน

ฉบับต่อไปได้ทัน ผู้ตายนะครับอย่างเพิ่งท้อ!

สำหรับเนื้อหาในฉบับนี้ จะเริ่มจากหัวข้อที่ผู้เขียนคิดว่ามีความสำคัญมากที่สุด นั่นก็คือกฎการอนุรักษ์กำลังงาน โดยถ้าผู้อ่านสามารถทำความเข้าใจกฎดังกล่าวได้ท่องแท้แล้ว ก็จะสามารถประติดประต่อกับเนื้อหาในหัวข้อถัดไปได้โดยไม่ยากเย็น ต่อจากหัวข้อแรก จะเป็นการลองทำการออกแบบการหา กำลังที่อินพุต/เอาต์พุต กำลังที่จ่ายโดยแหล่งจ่ายไฟดีซี กำลังสูญเสียที่เกิดขึ้น (power dissipation) ตลอดจนประสิทธิภาพ (power efficiency) ของวงจรขยายกำลัง เพื่อไม่ให้เสียเวลาเราลองดูพร้อมกันไปทีละหัวข้อ เเลยนะครับ

กฎการอนุรักษ์กำลังงาน [1]

พิจารณาบล็อกไดอะแกรมรูปที่ 1 แสดงวงจรขยายที่ถูกป้อนด้วยอินพุตที่เป็นแหล่งกำเนิดสัญญาณไซน์ชอยด์ โดยสัญญาณเอาต์พุตที่ได้จะถูกสมมุติว่ามีลักษณะเหมือนกันกับสัญญาณอินพุตทุกประการ และแตกต่างกันที่ขนาดเท่านั้น กำลังเอาต์พุตส่วนใหญ่จะถูกส่งมาจากแหล่งจ่ายกำลังไฟดีซี ซึ่งทำหน้าที่จ่ายไฟเลี้ยงให้กับวงจร เราลองมาดูการวิเคราะห์ห้วงจรดังกล่าวเพื่อจะนำไปสู่การออกแบบในหัวข้อต่อไป



รูปที่ 1 บล็อกไดอะแกรมแสดงวงจรขยาย

จากกฎการอนุรักษ์กำลังงานที่ว่า “กำลังที่จ่ายจะต้องมีค่าเท่ากับกำลังที่รับหรือถูกดูดกลืน ” โดยกำลังที่จ่ายจะประกอบด้วย กำลังที่อินพุต (P_I) รวมกับ กำลังจากแหล่งจ่ายไฟดีซี (P_S) และกำลังที่รับหรือถูกดูดกลืนคือ กำลังสูญเสียที่เกิดขึ้น ($P_{dissipation}$) บวกกับกำลังที่เอาต์พุต (P_L) ซึ่งกำลังทั้ง 4 ตัวนี้ สามารถแสดงความสัมพันธ์โดยเขียนเป็นสมการดังนี้

$$v_S i_S + V_{CC} (i_{CCp} + i_{CCn}) = P_{dissipation} + v_O i_O \quad (1)$$

จากสมการที่ 1 การที่เราจะบอกว่า วงจรขยายกำลังที่เรา กำลังสนใจอยู่นั้น เวลาถูกนำไปใช้งานแล้วจะช่วยประหยัดไฟให้เราได้หรือไม่ เราจะดูที่พารามิเตอร์ที่เรียกว่า “ประสิทธิภาพ” ซึ่งนิยามดังนี้

$$\eta = \frac{P_L}{P_s + P_i} \quad (2)$$

กำลังที่จ่ายโดยอินพุต (P_i) โดยทั่วไปจะถูกกลืนเลย เนื่องจากมีค่าน้อยกว่ากำลังที่จ่ายโดยแหล่งจ่ายไฟดีซีมาก จากสมการที่ 2 จะได้ว่า

$$\eta = \frac{P_L}{P_s} \quad (3)$$

ประสิทธิภาพที่สูง (η เข้าใกล้ 1) หมายความว่า กำลังที่ปรากฏที่เอาต์พุต (P_L) จะมีค่าเข้าใกล้กำลังที่จ่ายโดยไฟดีซี (P_s) นั่นเอง และถ้าย้อนกลับไปที่สมการที่ 1 อีกที จะเห็นว่าถ้า η มีค่าเข้าใกล้ 1 กำลังสูญเสียที่เกิดขึ้นก็จะ มีค่าน้อยตามไปด้วย หรือกล่าวได้อีกอย่างว่า วงจรไหนประสิทธิภาพสูงกว่าก็จะประหยัดค่าไฟกว่า อะไรทำนองนั้น กฎการอนุรักษ์กำลังงาน สามารถใช้ได้กับวงจรทุกวงจร ไม่จำเป็นต้องเป็นวงจรขยาย แต่ที่เห็นส่วนมากจะใช้กับ วงจรขยายที่มีการจ่ายและรับกำลังงานที่สูง ที่เรียกกันทั่วไปว่า “ วงจรขยายกำลัง ” สำหรับวงจรขยายประเภทนี้ ประสิทธิภาพ ถือว่าเป็นพารามิเตอร์ที่มีความสำคัญเป็นอย่างมาก ซึ่งเหตุผลก็เป็นดังที่ได้กล่าวไว้แล้วก่อนหน้านี้ ข้อ....ผู้เขียนเกือบจะลืมซะแล้ว กำลังทั้งหมดที่กล่าวมานี้ ต้องเป็นกำลังเฉลี่ยนะครับ! ถ้าไม่เฉลี่ยซะก็ ผู้เขียนจะอธิบายให้ ลองดูสมการของกำลังเฉลี่ยข้างล่าง ดังนี้

$$P = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt \quad (4)$$

โดยที่ $p(t) = v(t)i(t)$ ซึ่งแรงดันและกระแส จะสมมุติว่าเป็นสัญญาณไซน์ซายด์ที่มีเฟสตรงกัน(โหนดเป็นตัวแทน) ซึ่งมีสมการดังนี้

$$\begin{aligned} v(t) &= \hat{V}_m \cos(\omega t) \\ i(t) &= \hat{I}_m \cos(\omega t) \end{aligned} \quad (5)$$

เมื่อ $\hat{V}_m$ และ $\hat{I}_m$ คือแอมพลิจูดของแรงดันและกระแสตามลำดับ จากนั้นแทนสมการที่ 5 เข้าไปในสมการที่ 4 เราจะได้กำลังเฉลี่ยสำหรับโหนดที่เป็นตัวแทนเท่ากับ

$$P = \frac{1}{2} \hat{V}_m \hat{I}_m \quad (6)$$

การคำนวณหา กำลังเฉลี่ยตัวอื่นๆ ที่แรงดันและกระแสมีสมการเหมือนกันกับสมการที่ 5 ตัวอย่างเช่นกำลังเฉลี่ยที่จ่ายโดยอินพุต (P_s) และกำลังเฉลี่ยที่ถูกดูดกลืนโดยโหลด (P_L) จะเขียนในรูปเดียวกับสมการที่ 6 ดังนี้

กำลังที่จ่ายโดย อินพุตคือ $P_s = \frac{1}{2} \hat{V}_s \hat{I}_s$ และกำลังที่ถูกดูดกลืนโดยโหลด คือ

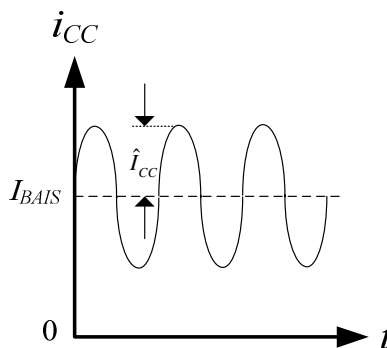
$$P_L = \frac{1}{2} \hat{V}_o \hat{I}_o = \frac{\hat{V}_o^2}{2R_L} \quad (7)$$

เช่นสมมุติว่า $v_s(t) = 1 \cos(2000\pi t)$ และ $i_s(t) = 0.05 \cos(2000\pi t)$ จะได้ว่ากำลังเฉลี่ยที่จ่ายโดยอินพุตมีค่าเท่ากับ $P_s = \frac{1}{2}(1)(0.05) = 25 \text{ mW}$

ยังหรืออีกตัวที่มีความสำคัญเป็นอย่างมาก(มันเกี่ยวกับค่าไฟที่จะต้องจ่าย นะซี!) นั่นคือกำลังเฉลี่ยที่จ่ายโดยแหล่งจ่ายไฟดีซี โดยมีสมการดังนี้

$$P_S = V_{CC} \left[\frac{1}{T} \int_0^T [i_{CC}(t)] dt \right] \quad (8)$$

สมการที่ 8 ผู้อ่านจะสังเกตเห็นว่า การหาค่าเฉลี่ยหรือการอินทิเกรตนั้น จะกระทำที่ผลรวมระหว่าง กระแสที่ไหลออกจากแหล่งจ่ายไฟบวก กับ กระแสที่ไหลเข้าแหล่งไฟลบเท่านั้น โดยที่แหล่งจ่ายแรงดันไฟดีซี (V_{CC}) นั้นไม่ได้มีส่วนเกี่ยวข้องเลย(ถูกดึงออกมานอกวงเล็บ) ซึ่งผลลัพธ์ที่ได้จากสมการที่ 8 จะขึ้นอยู่กับลักษณะและรูปร่างของกระแสทั้งสอง (ถูกอินทิเกรตอยู่ข้างใน) ตัวอย่างเช่น ถ้าเป็นวงจรขยายกำลังคลาส เอ กระแส i_{CC} จะมีลักษณะดังรูปที่ 2



รูปที่ 2 กระแสที่ไหลเข้าและออกจากแหล่งจ่ายไฟในวงจรขยายคลาส เอ

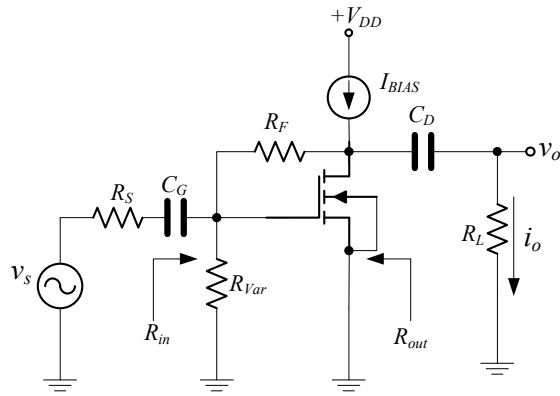
รูปที่ 2 สามารถเขียนเป็นสมการได้คือ $i_{CC}(t) = I_{BIAS} + \hat{i}_{CC} \cos(\omega t)$ ซึ่งเมื่อนำไปแทนในสมการที่ 8 จะได้ผลการอินทิเกรตง่าย ๆ เป็นกระแสไบอัส (I_{BIAS}) ดังนั้นจะได้กำลังเฉลี่ยที่จ่ายโดยแหล่งจ่ายไฟคือ

$$P_S = V_{CC} I_{BIAS} \quad (9)$$

ถ้าไม่เข้าใจขอให้นึกถึงกระแสสัญญาณรูปไซน์ชอยด์ส์วิ่งขึ้นลงรอบกระแสดีซี เฉลี่ยแล้วได้กระแสดีซีใช้ใหม่

การออกแบบวงจรขยายกำลังคลาส เอ

เป็นอย่างไรบ้าง เข้าใจหรือว่างกันครับ? ดูต่อไปเรื่อยๆ นะครับ อย่าเพิ่งเลิกอ่าน ตอนนี้เราลองมาทดสอบความเข้าใจกันดีกว่า ที่ผู้เขียนอยากให้ผู้อ่านลองทำคือ การออกแบบวงจรขยายกำลังคลาส เอกัน วงจรที่เราใช้ ก็ไม่ใช่ใครอื่น ผู้อ่านประสบพบเจอมาก่อนหน้านี้แล้วในวารสารเล่มที่ 5 และเพื่อให้่ายต่อการอ่าน ผู้เขียนขออนุญาตแสดงวงจรดังกล่าวให้เห็นอีกครั้งดังรูปที่ 3



รูปที่ 3 วงจรขยายคลาสเอจากบทรความตอนที่แล้ว

วงจรในรูปที่ 3 ได้เพิ่มตัวต้านทานปรับค่าได้ R_{var} เข้าไป เพื่อทำหน้าที่ปรับแรงดันดีซี V_{GS} และ V_D ให้ได้ตามต้องการ โดยวงจรเดิมนั้นแรงดันที่ขั้วเกตจะมีค่าเท่ากับแรงดันที่ขั้วเดรน ซึ่งมีค่าน้อยเกินไป ทำให้สัญญาณเอาต์พุตที่กลบถูกลบ

คำถาม จงใช้วงจรในรูปที่ 3 ออกแบบวงจรขยายกำลังให้ได้เอาต์พุตเท่ากับ 25 W ที่โหลด 8 Ω โดยวงจรมีอัตราขยายแรงดัน (A_v) เท่ากับ -5 มอสเฟตใช้เบอร์ IRF 240 มีพารามิเตอร์ดังนี้ $k'_n = 20.82 \mu A/V^2$, $V_t = 3.814 V$, $W = 440 \mu m$ และ $L = 2 \mu m$

วิธีทำ

1. หาค่าแหล่งจ่ายไฟ (V_{DD})

จากสูตรในสมการที่ 7 คือ $P_L = \frac{\hat{V}_o^2}{2R_L}$ แทนค่า $P_L = 25 W$ และ $R_L = 8 \Omega$ เข้าไปจะได้

$$\begin{aligned}\hat{V}_o = v_{o\max} &= \sqrt{2P_L R_L} \\ &= \sqrt{2(25)(8)} \\ &= 20 V\end{aligned}$$

ระวัง ! สัญญาณเอาต์พุตต้องมีการสวิงเท่ากับ 20 V ถึงจะได้กำลังที่เอาต์พุตเท่ากับ 25 W นะครับ และเนื่องจากวงจรในรูปที่ 2 ใช้แค่แหล่งจ่ายไฟบวกเพียงอย่างเดียว ดังนั้นแรงดันไฟดีซีที่ขั้วเดรนก็ควรจะมีค่าเท่ากับครึ่งหนึ่งของ V_{DD} หรือกล่าวได้ว่า $\hat{V}_o = V_D = \frac{V_{DD}}{2}$ เพราะฉะนั้นแหล่งจ่ายไฟดีซีจะมีค่าเท่ากับ 40 V

2. หาค่ากระแสไบอัส (I_{BIAS})

พิจารณาวงจรรูปที่ 3

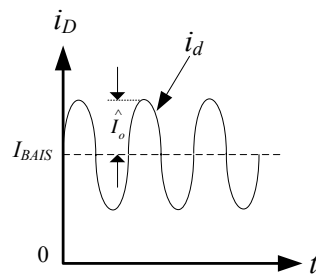
ที่ไฟดีซี จะเห็นว่ากระแสไบอัสไหลเข้าไปที่ขั้วเดรนแล้วก็จะแยกออกเป็นกระแสที่ไหลผ่านตัวต้านทาน R_F และกระแสเดรน ในการออกแบบเราจะกำหนดให้กระแสที่ผ่านตัวต้านทาน R_F มีค่าน้อยกว่ากระแสเดรนมาก ดังนั้นจะได้ว่า

$$I_{BIAS} \approx I_D$$

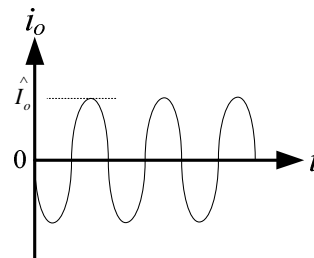
ที่โฟลต์ (เมื่อเราป้อนสัญญาณเข้าไปที่อินพุต) จะเห็นว่ากระแสที่ไหลผ่านขั้วเดรนจะมีการเปลี่ยนแปลงเพิ่มขึ้นและลดลงตามอินพุต โดยเหตุการณ์ดังกล่าวจะเกิดกับกระแสที่ไหลผ่านโหลดเช่นกันแต่มีทิศตรงกันข้าม โดยผลรวมของกระแสทั้งสองต้องคงที่เท่ากับกระแสไบอัส ดังสมการ

$$I_{BIAS} = i_D + i_o$$

กระแส i_D เป็นกระแสรวมระหว่างโฟลต์ที่ $I_D = I_{BIAS}$ และ กระแสสลับ i_d โดยที่เวลาขณะหนึ่ง ถ้ากระแสดังกล่าวมีค่าเพิ่มขึ้น ที่เวลาเดียวกัน กระแสสลับ i_o จะลดลง หรือพูดให้เข้าใจง่ายก็คือ กระแสทั้งสองจะมีเฟสตรงกันข้าม แต่มีขนาดเท่ากัน ดังแสดงในรูปที่ 4(ก) และ (ข)



(ก)



(ข)

รูปที่ 4 กระแสที่ไหลผ่านขั้วเดรน (ก) และโหลด (ข)

เรามาหากระแสไบอัสกันดีกว่า เริ่มจากสมการ $\hat{I}_o = \frac{\hat{V}_o}{R_L}$ แทนค่า $\hat{V}_o$ ที่สูงที่สุด ซึ่งเกิดขึ้นที่

กำลังที่เอาต์พุตมีค่าสูงสุด (25 W) จากข้อ 1 จะได้ $\hat{V}_o = v_{o\max} = 20\text{ V}$ เพราะฉะนั้น

$$\hat{I}_o = i_{o\max} = \frac{20\text{ V}}{8\Omega} = 2.5\text{ A}$$

กระแสดังกล่าวจะเป็นค่าสูงสุดที่วงจรต้องการ โดยที่แหล่งจ่ายกระแสดีซี I_{BIAS} จะต้องจ่ายให้ได้ และก็ไม่มีการอะไรที่จะมีค่าสูงกว่านี้อีกแล้ว เพราะฉะนั้น I_{BIAS} ต่ำที่สุดที่ควรเลือก คือ 2.5 A และเพื่อให้่าย ผู้เขียนขอเลือกค่านี้ สำหรับผู้อ่านท่านใด ต้องการจะใช้ค่าที่มากกว่านี้ก็เลือกตามสะดวกนะครับ แต่ไม่ควรจะเลือกค่าที่สูงกว่าค่านี้มาก เพราะจะทำให้ประสิทธิภาพต่ำลง(ดูสมการที่ 9)

3. หาค่าแรงดัน V_{GS} ความต้านทาน R_F และ R_{var}

ถ้ากระแสไบอัส 2.5 A แยกไหลไปที่ตัวต้านทาน R_F กับ R_{var} มีค่าเท่ากับ $I_{RG} = 10\text{ mA}$ ซึ่งน้อยมากเมื่อเทียบกับ 2.5 A - $10\text{ mA} = 2.49\text{ A}$ ที่ไหลผ่านขั้วเดรน จากสมการ[2]

$$I_D = \frac{k'_n}{2} \frac{W}{L} (V_{GS} - V_t)^2$$

แทนค่า $I_D = 2.5\text{ A}$ และ พารามิเตอร์ของมอสเฟต จะได้ว่า

$$2.5 \text{ A} = \left(\frac{20.82 \mu\text{A/V}^2}{2} \right) \left(\frac{440 \text{ nm}}{2 \mu\text{m}} \right) (V_{GS} - 3.814)^2$$

เพราะฉะนั้น $V_{GS} = 4.843 \text{ V}$

จากนั้นทำการหาผลรวมของ R_F กับ R_{var} ซึ่งจะแทนด้วย R_G และจาก $R_G = \frac{V_D}{I_{RG}}$ จะได้

$$R_G = \frac{20 \text{ V}}{10 \text{ mA}} = 2 \text{ k}\Omega$$

แต่เรารู้ค่าแรงดัน V_{GS} แล้ว ซึ่งมีค่าเท่ากับ $I_{RG} R_{var} = 4.843 \text{ V}$ แทนค่า $I_{RG} = 10 \text{ mA}$ จะได้

$$R_{var} = 484.27 \Omega \quad (\text{ใช้ค่า } 470 \Omega)$$

และจะทำให้เราได้ R_F มีค่าเท่ากับ $R_F = 2 \text{ k}\Omega - 484.27 \Omega = 1.52 \text{ k}\Omega$ (ใช้ค่า $1.5 \text{ k}\Omega$)

4. หาค่าความต้านทานที่แหล่งจ่ายสัญญาณ (R_s)

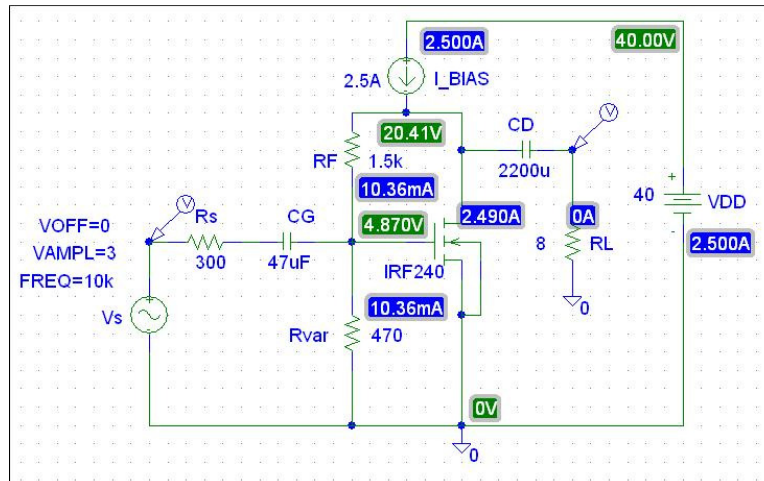
กลับไปทีวารสารฉบับที่ 5 ถ้าเราต้องการหาอัตราขยายแรงดันของวงจรในรูปที่ 3 สามารถทำได้โดยใช้สูตร

$$A_v \approx -\frac{R_F}{R_s} \quad (\text{ถ้า } AB \gg 1)$$

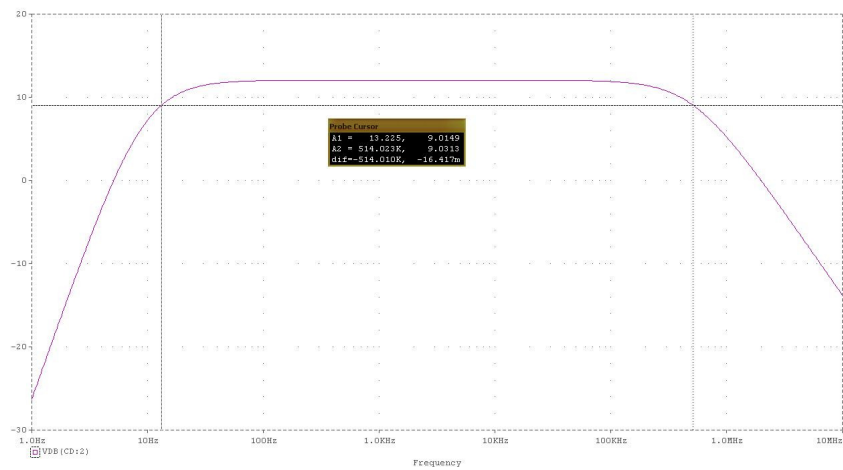
แทนค่า A_v (จากโจทย์) และ R_F ที่คำนวณได้ จะได้ $R_s = -\frac{R_F}{A_v} = -\frac{1.52 \text{ k}\Omega}{-5} = 303.15 \Omega$ (ใช้ค่า 300Ω)

เป็นอันว่าจบขบวนการออกแบบแต่เพียงเท่านี้ คงไม่ยากเกินไปใช่ไหมครับ ข้อเกือบลืม! ผู้อ่านบางท่านคงสงสัยว่า เอ....แล้วจะรู้ได้อย่างไรว่าเงื่อนไข $AB \gg 1$ เป็นจริงหรือไม่ คำตอบก็คือ ลองกลับไปทวนเนื้อหาในวารสารฉบับที่แล้ว จากนั้นลองทำการคำนวณดู จะได้ค่าดังต่อไปนี้ $g_m = 4.78 \Omega$, $A = -6.2 \text{ k}\Omega$, $AB = 4.13$, $A_f = -1.21 \text{ k}\Omega$, $A_v = -4.03 \text{ V/V}$, $R_i = 163.19 \Omega$, $R_{ff} = 31.78 \Omega$, $R_o = 7.96 \Omega$, $R_{of} = 1.55 \Omega$ และที่สำคัญเป็นอย่างยิ่งคือ $R_{in} = 35.55 \Omega$ และ $R_{out} = 1.92 \Omega$ ซึ่งมีค่าต่ำมากเมื่อเทียบกับ R_s และ R_L ทำให้ไม่เกิดการโหลดทั้งที่อินพุตและเอาต์พุต

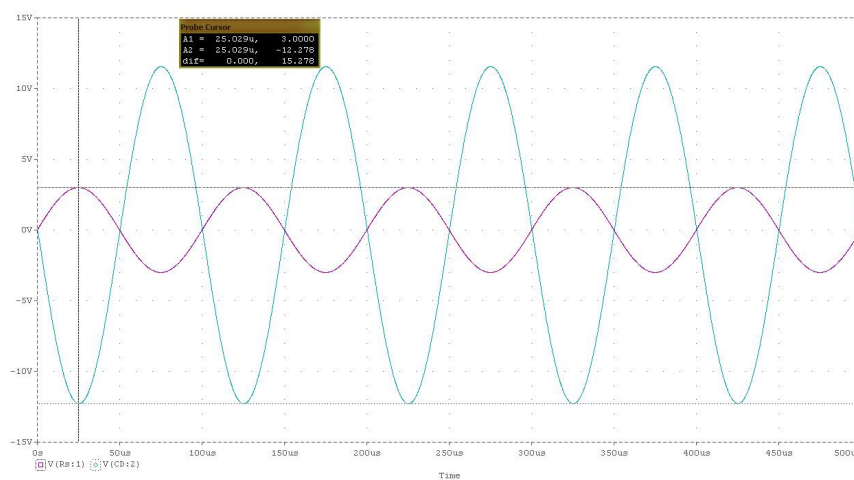
เช่นเดิมนะครับ เมื่อออกแบบเสร็จแล้ว ก็ถึงเวลาที่จะต้องต่อวงจรทดลองวัดผลกัน แต่เรามีเครื่องมือที่ใช้แทนการต่อวงจรอยู่ในมือแล้วนี่ รู้ไหมคืออะไรครับ? ก็โปรแกรม PSpice ไร้ เอ้า...ลองดูวงจรและผลการจำลองได้ในรูปที่ 5-8



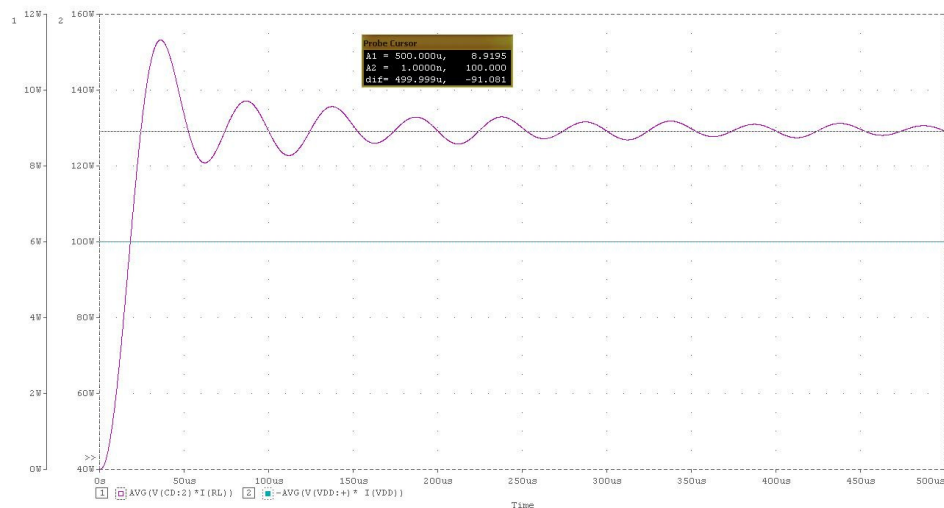
รูปที่ 5 วงจรขยายกำลัง 25 W และผลการจำลองที่ไฟดิซี



รูปที่ 6 ผลการจำลองในโดเมนความถี่ของวงจรขยายกำลัง 25 W



รูปที่ 7 ผลการจำลองในโดเมนเวลาของวงจรขยายกำลัง 25 W



รูปที่ 8 ผลการจำลองวัตกำลังที่ถูกดูดกลืนที่เอาต์พุต และที่จ่ายโดยแหล่งจ่ายไฟ

จากผลการจำลองสรุปได้ดังนี้ จุดทำงานวัตแรงดัน V_{GS} และ V_D ได้เท่ากับ 4.87 V และ 20.41 V ตามลำดับ วัตกระแส I_D และ I_{RG} ได้เท่ากับ 2.49 A และ 10.36 mA ตามลำดับ ผลตอบสนองของความถี่ใช้งานได้ในช่วงความถี่เสียง กล่าวคือวัดได้จาก 13 Hz – 514 kHz สำหรับโดเมนเวลา ทำการป้อนอินพุตแอมพลิจูดเท่ากับ 3 V ความถี่ 10 kHz เข้าไป วัดอัตราขยายแรงดันได้เท่ากับ $-(12.28 \text{ V})/3 \text{ V} = -4.1 \text{ V/V}$ ซึ่งมีค่าใกล้เคียงกับค่าจากการออกแบบ และสุดท้ายจะเป็นกำลังเฉลี่ยที่ปรากฏที่โหลดและกำลังที่จ่ายโดยแหล่งจ่ายไฟดีซี ผลการจำลองวัตค่าได้เท่ากับ 8.9 W และ 100 W ตามลำดับ ซึ่งถ้าคำนวณโดยใช้สูตรในสมการที่ 7 และ 9 จะได้ค่าที่ใกล้เคียงกัน

มีความสุขเหมือนผู้เขียนไหมครับ จะอะไรซะอีก ก็สามารถจบบทความตอนนี้ได้ รู้ไหมครับมันทำให้ผู้เขียนเครียดและอดนอนไปหลายคืน สำหรับตอนต่อไปจะทำการออกแบบแหล่งจ่ายกระแสและแหล่งจ่ายไฟดีซี อย่าลืมติดตามอ่านให้ได้นะขอรับ บ้ายบาย....

แบบจำลองของมอสเฟตเบอร์ IRF 240 ใช้สำหรับรันโปรแกรม PSpice

```
.model IRF240 NMOS(Level=3 Gamma=0 Delta=0 Eta=0 Theta=0 Kappa=0.2 Vmax=0 Xj=0
+      Tox=100n Uo=600 Phi=.6 Rs=5.466m Kp=20.82u W=.44 L=2u Vto=3.814
+      Rd=97.84m Rds=888.9K Cbd=1.813n Pb=.8 Mj=.5 Fc=.5 Cgso=1.977n
+      Cgdo=490.5p Rg=3.604 Is=5.191p N=1 Tt=312n)
*      Int'l Rectifier pid=IRFC240 case=TO3
*      88-08-25 bam creation
*$
```

บรรณานุกรม

- [1] Alexander, C. K., and Sadiku, M. N.O. Fundamentals of Electric Circuits .2nd ed. New York :McGraw- Hill,2003.
- [2] Sedra, A. S., and Smith, K. C. Microelectronic Circuits 3rd ed. Saunders College Publishing, 1991.